

Sumário

| | |
|--------------------------------------------------------------|-----------|
| Introdução | 8 |
| Capítulo I – Características do PIC18F2520..... | 11 |
| 1. Introdução..... | 11 |
| 2. Principais características | 11 |
| 3. A arquitetura do PIC..... | 12 |
| 4. Ciclos de máquina | 12 |
| 5. A pinagem do microcontrolador | 13 |
| 6. Entendendo a nomenclatura utilizada | 14 |
| 7. Características elétricas | 14 |
| 8. Memória de programa | 14 |
| 9. Memória EEPROM..... | 15 |
| 10. Vetor de reset | 15 |
| Capítulo II – Ferramentas de Hardware e Software..... | 16 |
| 1. Baixando e instalando as ferramentas utilizadas..... | 16 |
| 2. O hardware utilizado..... | 16 |
| 3. Criando um projeto | 18 |
| Capítulo III – Declaração de variáveis | 28 |
| 1. Tipos de dados | 28 |
| 2. Base binária, decimal e hexadecimal | 29 |
| Capítulo IV – Operadores da linguagem | 30 |
| 1. Operador de atribuição..... | 30 |
| 2. Operadores aritméticos | 30 |

| | |
|--------------------------------------------------|-----------|
| 3. Operadores relacionais | 31 |
| 4. Operadores lógicos | 31 |
| Capítulo V – Controle de fluxo | 33 |
| 1. Comando de decisão IF | 33 |
| 2. Comando de decisão IF-ELSE..... | 34 |
| 3. O comando de decisão SWITCH-CASE..... | 35 |
| 4. O comando de loop FOR | 37 |
| 5. O comando de loop WHILE | 38 |
| 6. O comando de loop DO-WHILE | 39 |
| Capítulo VI – Acionando saídas | 40 |
| 1. Introdução..... | 40 |
| 2. Esquema elétrico..... | 42 |
| 3. Código fonte..... | 42 |
| Capítulo VII – Pisca-Pisca..... | 44 |
| 1. Introdução..... | 44 |
| 2. Esquema elétrico..... | 45 |
| 3. Código fonte..... | 45 |
| Capítulo VIII – Display LCD | 47 |
| 1. Introdução..... | 47 |
| Capítulo IX – Comunicação RS232 | 50 |
| 1. Conceituação e registradores utilizados | 50 |
| 2. Esquema elétrico..... | 55 |
| 3. Código fonte TX..... | 56 |
| 4. Código fonte RX | 57 |

| | |
|---------------------------------------------------------|------------|
| Capítulo X – Comunicação TCP/IP | 59 |
| 1. Implementação da Pilha TCP/IP | 59 |
| 2. Comunicando com o EM100 | 64 |
| 2.1 Comando de Inicialização (I)..... | 65 |
| 2.2 Comando para alterar IP (SIP) | 66 |
| 2.3 Comando para ler o IP (GIP) | 66 |
| 2.4 Comando para configurar modo TCP/IP ou UDP/IP | 66 |
| 2.5 Conectando o Módulo..... | 67 |
| 2.6 Pinagem do Conector RJ45..... | 69 |
| Capítulo XI – MODBUS SLAVE RTU em TCP/IP | 70 |
| 1. Tipos de quadros..... | 70 |
| 2. Modos de transmissão | 71 |
| 3. Software de Comunicação MODBUS | 73 |
| 4. Protocolo de Comunicação | 76 |
| 5. Programa fonte para tratamento da função 5 | 80 |
| 6. Programa fonte para tratamento da função 1 | 84 |
| Capítulo XII – Medição de tensão RMS..... | 92 |
| 1. Esquema elétrico..... | 92 |
| 2. Código fonte..... | 98 |
| Capítulo XIII – Sensor voltímetro..... | 100 |
| 1. Introdução..... | 100 |
| 2. Esquema elétrico..... | 100 |
| 3. Código fonte..... | 100 |
| Referências | 104 |